

**ГОСТ 18854—94
(ИСО 76—87)**

М Е Ж Г О С У Д А Р С Т В Е Н Н Ы Й С Т А Н Д А Р Т

**ПОДШИПНИКИ КАЧЕНИЯ
СТАТИЧЕСКАЯ ГРУЗОПОДЪЕМНОСТЬ**

Издание официальное

**МЕЖГОСУДАРСТВЕННЫЙ СОВЕТ
ПО СТАНДАРТИЗАЦИИ, МЕТРОЛОГИИ И СЕРТИФИКАЦИИ
М и н с к**

ГОСТ 18854—94

Предисловие

1 РАЗРАБОТАН Российской Федерации

ВНЕСЕН Госстандартом России

2 ПРИНЯТ Межгосударственным советом по стандартизации, метрологии и сертификации (протокол № 6 от 21 октября 1994 г.)

За принятие проголосовали:

| Наименование государства | Наименование национального органа по стандартизации |
|----------------------------|---|
| Азербайджанская Республика | Азгосстандарт |
| Республика Армения | Армгосстандарт |
| Республика Белоруссия | Белстандарт |
| Республика Грузия | Грузстандарт |
| Республика Казахстан | Госстандарт Республики Казахстан |
| Киргизская Республика | Киргизстандарт |
| Республика Молдова | Молдовастандарт |
| Российская Федерация | Госстандарт России |
| Республика Узбекистан | Узгосстандарт |
| Украина | Госстандарт Украины |

Настоящий стандарт представляет собой полный аутентичный текст ИСО 76—87 “Подшипники качения. Статическая грузоподъемность” и содержит дополнительные требования, отражающие потребности экономики страны

3 Постановлением Комитета Российской Федерации по стандартизации, метрологии и сертификации от 14 февраля 1996 г. № 63 межгосударственный стандарт ГОСТ 18854—94 (ИСО 76—87) введен в действие непосредственно в качестве государственного стандарта Российской Федерации с 1 января 1997 г.

4 ВЗАМЕН ГОСТ 18854—82

5 ПЕРЕИЗДАНИЕ. Декабрь 2007 г.

© ИПК Издательство стандартов, 1996
© Стандартинформ, 2008

Настоящий стандарт не может быть полностью или частично воспроизведен, тиражирован и распространен в качестве официального издания без разрешения Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии

Содержание

| | |
|---|---|
| 1 Область применения | 1 |
| 2 Нормативные ссылки | 2 |
| 3 Определения | 2 |
| 4 Условные обозначения | 3 |
| 5 Подшипники радиальные и радиально-упорные шариковые | 3 |
| 6 Подшипники упорные и упорно-радиальные шариковые | 5 |
| 7 Подшипники радиальные и радиально-упорные роликовые | 6 |
| 8 Подшипники упорные и упорно-радиальные роликовые | 7 |
| Приложение А Значения коэффициентов X_0 и Y_0 для шариковых радиальных и радиально-упорных подшипников. | 8 |
| Приложение Б Дополнительные требования, отражающие потребности экономики страны . . . | 8 |

ПОДШИПНИКИ КАЧЕНИЯ

Статическая грузоподъемность

Rolling bearings.
Static load ratings

Дата введения 1997—01—01

Под влиянием умеренных статических нагрузок на телах и дорожках качения подшипников появляются остаточные деформации, постепенно возрастающие с увеличением нагрузки.

Установить, в какой мере деформации, появившиеся в процессе эксплуатации подшипника, соответствуют деформациям в подшипниках при испытаниях в лабораторных условиях весьма затруднительно и экономически нецелесообразно. Поэтому необходимы методы, обосновывающие правильность выбора подшипников соответствующим условиям работы.

Опыт показывает, что общая остаточная деформация, равная 0,0001 диаметра тела качения в наиболее тяжело нагруженной зоне контакта тела качения и дорожки качения, допускается в большинстве случаев применения подшипников без последующего ухудшения их работы.

Эта деформация возникает при приложении эквивалентной статической нагрузки, равной расчетной статической грузоподъемности подшипника.

Испытания, проведенные в разных странах, показывают, что нагрузке, равной статической грузоподъемности подшипника, соответствуют расчетные значения контактных напряжений, в наиболее тяжело нагруженной зоне контакта тела качения и дорожки качения подшипника, равные:

4600 МПа — для радиальных шариковых самоустанавливающихся подшипников;

4200 МПа — для всех других типов радиальных и радиально-упорных шариковых подшипников;

4000 МПа — для всех типов радиальных и радиально-упорных роликовых подшипников.

Формулы и коэффициенты для расчета базовой статической расчетной грузоподъемности основаны на значениях контактных напряжений.

Допустимая эквивалентная статическая нагрузка может быть меньше, равна или больше базовой статической грузоподъемности.

Она зависит от требований к плавности хода и к моменту трения так же, как и от действительной геометрии поверхностей контакта.

При отсутствии предварительных испытаний подшипников потребители должны консультироваться с изготовителями подшипников.

1 ОБЛАСТЬ ПРИМЕНЕНИЯ

Настоящий стандарт устанавливает методы расчета базовой статической грузоподъемности и статической эквивалентной нагрузки для подшипников качения в диапазоне размеров, приведенных в соответствующих стандартах.

При этом подразумевается, что подшипники изготовлены из высококачественной закаленной стали в условиях хорошо налаженного производства, имеют обычную конструкцию и формы контактных поверхностей.

Применение настоящего стандарта нецелесообразно для подшипников, работающих в условиях выхода площадки контакта на бортики колец или конструктивного уменьшения площадок контакта между телами качения и дорожками качения колец.

ГОСТ 18854—94

Это положение распространяется также на подшипники с отклонениями от обычного распределения нагрузки, например, при относительном смещении колец, при наличии предварительного натяга или чрезмерного зазора. При наличии перечисленных условий потребитель должен проконсультироваться у изготовителя подшипников в отношении рекомендаций по оценке статической эквивалентной нагрузки. Стандарт не распространяется на конструкции подшипников, в которых тела качения работают непосредственно по поверхности вала или корпуса, если эта поверхность не является эквивалентной во всех отношениях поверхностям подшипника с наружным или внутренним кольцами. При расчете двухрядные подшипники и двойные упорные подшипники рассматриваются симметричными.

2 НОРМАТИВНЫЕ ССЫЛКИ

В настоящем стандарте использована ссылка на следующий стандарт: ИСО 5593—84 Подшипники качения. Терминологический словарь

3 ОПРЕДЕЛЕНИЯ

В настоящем стандарте применяют следующие термины с соответствующими определениями:

3.1 Статическая нагрузка: нагрузка, действующая на подшипник, кольца которого не врашаются относительно друг друга.

3.2 Базовая статическая радиальная грузоподъемность C_{or} — статическая радиальная нагрузка, которая соответствует расчетным контактным напряжениям в центре наиболее тяжело нагруженной зоны контакта, тела качения и дорожки качения подшипника, равным:

4600 МПа — для радиальных шариковых самоустанавливающихся подшипников;

4200 МПа — для всех других типов радиальных и радиально-упорных шариковых подшипников;

4000 МПа — для всех радиальных и радиально-упорных роликовых подшипников.

Для однорядных радиально-упорных подшипников радиальная грузоподъемность соответствует радиальной составляющей нагрузки, вызывающей чисто радиальное смещение подшипниковых колец относительно друг друга.

Примечание — Возникающая при этих контактных напряжениях общая остаточная деформация тела качения и дорожки качения приблизительно равна 0,0001 диаметра тела качения.

3.3 Базовая статическая осевая грузоподъемность C_{oa} — статическая центральная осевая нагрузка, которая соответствует расчетным контактным напряжениям в центре наиболее тяжело нагруженной зоны контакта тела качения и дорожки качения подшипника, равным:

4200 МПа — для упорных и упорно-радиальных шариковых подшипников;

4000 МПа — для всех упорных и упорно-радиальных роликовых подшипников.

Примечание — Возникающая при этих контактных напряжениях общая остаточная деформация тела качения и дорожки качения приблизительно равна 0,0001 диаметра тела качения.

3.4 Статическая эквивалентная радиальная нагрузка P_{or} — статическая радиальная нагрузка, которая должна вызвать такие же контактные напряжения в наиболее тяжело нагруженной зоне контакта тела качения и дорожки качения подшипника, как и в условиях действительного нагружения.

3.5 Статическая эквивалентная осевая нагрузка P_{oa} — статическая центральная осевая нагрузка, которая должна вызвать такие же контактные напряжения в наиболее тяжело нагруженной зоне контакта тела качения и дорожки качения подшипника, как и в условиях действительного нагружения.

3.6 Диаметр ролика (для расчета грузоподъемности) D_{we} — диаметр ролика в среднем сечении.

Примечание — Для конического ролика диаметр для расчета грузоподъемности равен среднему значению диаметров в теоретических точках пересечения поверхности качения с большим и малым торцами ролика. Для асимметричного бочкообразного ролика диаметр для расчета грузоподъемности равен диаметру в точке контакта бочкообразного ролика с дорожкой качения кольца подшипника без бортика при нулевой нагрузке.

3.7 Длина ролика (для расчета грузоподъемности) L_{we} — наибольшая теоретическая длина контакта ролика и той дорожки качения, где контакт является самым коротким.

Примечание — За длину контакта принимают расстояние между теоретическими точками пересечения поверхности качения и торцами ролика, за вычетом фасок ролика, или ширину дорожки качения, за вычетом галтелей (проточек). При этом выбирают меньшее значение.

3.8 Номинальный угол контакта α — угол между радиальным направлением и прямой линией, проходящей через точки контакта тел качения колец в осевом сечении подшипника; для дорожки качения с прямолинейной образующей — угол между радиальным направлением и линией, перпендикулярной к образующей дорожке качения наружного кольца.

3.9 Диаметр окружности центров тел качения D_{pw} .

3.9.1 Диаметр окружности центров набора шариков — диаметр окружности, проходящей через центры шариков в одном ряду подшипника.

3.9.2 Диаметр окружности центров набора роликов — диаметр окружности, проходящей через оси роликов в среднем сечении роликов в одном ряду подшипника.

4 УСЛОВНЫЕ ОБОЗНАЧЕНИЯ

- C_{or} — базовая статическая радиальная грузоподъемность, Н;
 C_{oa} — базовая статическая осевая грузоподъемность, Н;
 D_{pw} — диаметр окружности центров набора шариков или роликов, мм;
 D_w — диаметр шарика, мм;
 D_{we} — диаметр ролика для расчета грузоподъемности, мм;
 L_{we} — длина ролика для расчета грузоподъемности, мм;
 F_r — радиальная нагрузка на подшипник или радиальная составляющая нагрузки, действующая на подшипник, Н;
 F_a — осевая нагрузка на подшипник или осевая составляющая нагрузки, действующей на подшипник, Н;
 P_{or} — статическая эквивалентная радиальная нагрузка, Н;
 P_{oa} — статическая эквивалентная осевая нагрузка, Н;
 X_o — коэффициент статической радиальной нагрузки;
 Y_o — коэффициент статической осевой нагрузки;
 Z — число шариков или роликов в однорядном подшипнике; число тел качения в одном ряду многорядного подшипника при одинаковом числе их в каждом ряду;
 f_o — коэффициент, зависящий от геометрии деталей подшипника и от применяемых уровней напряжения;
 i — число рядов тел качения в подшипнике;
 α — номинальный угол контакта подшипника, ...°.

5 ПОДШИПНИКИ РАДИАЛЬНЫЕ И РАДИАЛЬНО-УПОРНЫЕ ШАРИКОВЫЕ

5.1 Базовая статическая радиальная грузоподъемность

Базовую статическую радиальную грузоподъемность для шариковых радиальных и радиально-упорных подшипников рассчитывают по формуле

$$C_{or} = f_o i Z D_w^2 \cos \alpha. \quad (1)$$

Значения коэффициента f_o для шариковых подшипников приведены в таблице 1.

Таблица 1 — Значение коэффициента f_o для шариковых подшипников

| $\frac{D_w \cos \alpha}{D_{pw}}$ | f_o для шариковых подшипников | | |
|----------------------------------|---------------------------------|-----------------------|-----------------------------|
| | радиальных и радиально-упорных | самоустанавливающихся | упорных и упорно-радиальных |
| 0,00 | 14,7 | 1,9 | 61,6 |
| 0,01 | 14,9 | 2,0 | 60,8 |
| 0,02 | 15,1 | 2,0 | 59,9 |
| 0,03 | 15,3 | 2,1 | 59,1 |
| 0,04 | 15,5 | 2,1 | 58,3 |
| 0,05 | 15,7 | 2,1 | 57,5 |

ГОСТ 18854—94

Окончание таблицы 1

| $\frac{D_w \cos \alpha}{D_{pw}}$ | f_o для шариковых подшипников | | |
|----------------------------------|---------------------------------|-----------------------|-----------------------------|
| | радиальных и радиально-упорных | самоустанавливающихся | упорных и упорно-радиальных |
| 0,06 | 15,9 | 2,2 | 56,7 |
| 0,07 | 16,1 | 2,2 | 55,9 |
| 0,08 | 16,3 | 2,3 | 55,1 |
| 0,09 | 16,5 | 2,3 | 54,3 |
| 0,10 | 16,4 | 2,4 | 53,5 |
| 0,11 | 16,1 | 2,4 | 52,7 |
| 0,12 | 15,9 | 2,4 | 51,9 |
| 0,13 | 15,6 | 2,5 | 51,2 |
| 0,14 | 15,4 | 2,5 | 50,4 |
| 0,15 | 15,2 | 2,6 | 49,6 |
| 0,16 | 14,9 | 2,6 | 48,8 |
| 0,17 | 14,7 | 2,7 | 48,0 |
| 0,18 | 14,4 | 2,7 | 47,3 |
| 0,19 | 14,2 | 2,8 | 46,5 |
| 0,20 | 14,0 | 2,8 | 45,7 |
| 0,21 | 13,7 | 2,8 | 45,0 |
| 0,22 | 13,5 | 2,9 | 44,2 |
| 0,23 | 13,2 | 2,9 | 43,5 |
| 0,24 | 13,0 | 3,0 | 42,7 |
| 0,25 | 12,8 | 3,0 | 41,9 |
| 0,26 | 12,5 | 3,1 | 41,2 |
| 0,27 | 12,3 | 3,1 | 40,5 |
| 0,28 | 12,1 | 3,2 | 39,7 |
| 0,29 | 11,8 | 3,2 | 39,0 |
| 0,30 | 11,6 | 3,3 | 38,2 |
| 0,31 | 11,4 | 3,3 | 37,5 |
| 0,32 | 11,2 | 3,4 | 36,8 |
| 0,33 | 10,9 | 3,4 | 36,0 |
| 0,34 | 10,7 | 3,5 | 35,3 |
| 0,35 | 10,5 | 3,5 | 34,6 |
| 0,36 | 10,3 | 3,6 | |
| 0,37 | 10,0 | 3,6 | |
| 0,38 | 9,8 | 3,7 | |
| 0,39 | 9,6 | 3,8 | |
| 0,40 | 9,4 | 3,8 | |

П р и м е ч а н и е — Значения f_o рассчитаны по формулам Герца, полученным из условия первоначального точечного контакта с модулем упругости $2,07 \times 10^5$ МПа и коэффициентом Пуассона, равным 0,3.

Принято такое распределение нагрузки между телами качения, при котором нагрузка на наиболее нагруженный шарик в шариковых радиальных и радиально-упорных подшипниках равна $5 \frac{F_r}{Z \cos \alpha}$, а в шариковых упорных и упорно-радиальных подшипниках $\frac{F_a}{Z \sin \alpha}$.

f_o для промежуточных значений $\frac{D_w \cos \alpha}{D_{pw}}$ получают линейным интерполированием.

Формула (1) распространяется на подшипники с радиусом дорожки качения в поперечном сечении не более 0,52 D_w — для внутренних колец шариковых радиальных и радиально-упорных подшипников и 0,53 D_w — для наружных колец шариковых радиальных и радиально-упорных подшипников и для внутренних колец шариковых радиальных двухрядных самоустанавливающихся подшипников.

Грузоподъемность не всегда увеличивается при применении меньшего радиуса желоба, но она уменьшается при применении радиуса большего, чем радиусы, указанные выше. В последнем случае следует применять соответственно уменьшенное значение f_o .

5.1.1 Комплекты подшипников

5.1.1.1 Базовая статическая радиальная грузоподъемность для двух одинаковых однорядных шариковых радиальных и радиально-упорных подшипников, установленных рядом на одном валу

при расположении широкими или узкими торцами друг к другу и образующих общий подшипниковый узел, равна удвоенной номинальной грузоподъемности одного однорядного подшипника.

5.1.1.2 Базовая статическая радиальная грузоподъемность двух и более одинаковых однорядных шариковых радиальных и радиально-упорных подшипников, установленных рядом на одном валу при расположении их по схеме тандем (последовательно) в случае их точного изготовления и равномерного распределения нагрузки равна номинальной грузоподъемности одного однорядного подшипника, умноженной на число подшипников.

5.2 Статическая эквивалентная радиальная нагрузка

Статическая эквивалентная радиальная нагрузка для шариковых радиальных и радиально-упорных подшипников равна большей из двух значений, рассчитанных по формулам:

$$P_{\text{ор}} = X_0 F_r + Y_0 F_a; \quad (2)$$

$$P_{\text{ор}} = F_r. \quad (3)$$

Значения коэффициентов X_0 и Y_0 приведены в таблице 2.

Значения Y_0 для промежуточных углов контакта получают линейным интерполированием.

Таблица 2 — Значения коэффициентов X_0 и Y_0 для радиальных и радиально-упорных шариковых подшипников

| Тип подшипника | X_0 | Y_0 | X_0 | Y_0 |
|---|----------------------------|-------------------|----------------------------|-------------------|
| | для однорядных подшипников | | для двухрядных подшипников | |
| Радиальные* | 0,6 | 0,5 | 0,6 | 0,5 |
| Радиально-упорные при α^{**} | | | | |
| 15° | 0,5 | 0,46 | 1,0 | 0,92 |
| 20° | 0,5 | 0,42 | 1,0 | 0,84 |
| 25° | 0,5 | 0,38 | 1,0 | 0,76 |
| 30° | 0,5 | 0,33 | 1,0 | 0,66 |
| 35° | 0,5 | 0,29 | 1,0 | 0,58 |
| 40° | 0,5 | 0,26 | 1,0 | 0,52 |
| 45° | 0,5 | 0,22 | 1,0 | 0,44 |
| Самоустанавливающиеся $\alpha \neq 0^\circ$ | 0,5 | 0,22 ctg α | 1,0 | 0,44 ctg α |

* Допустимое максимальное значение $F_a/C_{\text{ор}}$ зависит от конструкции подшипника (внутренний зазор и глубина желоба).

** Для $\alpha = 12^\circ$ см. приложение А.

5.2.1 Комплекты подшипников

5.2.1.1 При расчете статической эквивалентной радиальной нагрузки для двух одинаковых однорядных радиальных и радиально-упорных шариковых подшипников, установленных рядом на одном валу при расположении широкими или узкими торцами друг к другу и образующих общий подшипниковый узел, используют значения X_0 и Y_0 для двухрядных подшипников, а значения F_r и F_a принимают в качестве общей нагрузки, действующей на весь комплект.

5.2.1.2 При расчете статической эквивалентной радиальной нагрузки для двух и более одинаковых однорядных шариковых радиальных или радиально-упорных подшипников, установленных рядом на одном валу по схеме тандем, используют значения X_0 и Y_0 для однорядных подшипников, а значения F_r и F_a принимают в качестве общей нагрузки, действующей на весь комплект.

6 ПОДШИПНИКИ УПОРНЫЕ И УПОРНО-РАДИАЛЬНЫЕ ШАРИКОВЫЕ

6.1 Базовая статическая осевая грузоподъемность

Базовую статическую осевую грузоподъемность для одинарных или двойных шариковых упорных и упорно-радиальных подшипников рассчитывают по формуле

$$C_{\text{oa}} = f_o Z D_w^2 \sin \alpha, \quad (4)$$

где Z — число шариков, воспринимающих нагрузку в одном направлении.

ГОСТ 18854—94

Значения f_o приведены в таблице 1.

Формула (4) действительна для подшипников с радиусом дорожки качения в поперечном сечении не более $0,54D_w$.

Грузоподъемность подшипника не всегда увеличивается при применении меньшего радиуса желоба, но уменьшается при применении большего радиуса.

В последнем случае следует использовать соответственное уменьшенное значение f_o .

6.2 Статическая эквивалентная осевая нагрузка

Статическую эквивалентную осевую нагрузку для шариковых упорно-радиальных подшипников ($\alpha \neq 90^\circ$) рассчитывают по формуле

$$P_{oa} = 2,3F_r \operatorname{tg} \alpha + F_a. \quad (5)$$

Формула (5) действительна для двойных подшипников при всех соотношениях радиальной и осевой нагрузок.

Для одинарных подшипников, воспринимающих нагрузку в одном направлении, формула действительна в том случае, если значения $F_r/F_a \leq 0,44 \operatorname{ctg} \alpha$, и дает вполне приемлемые значения P_{oa} при F_r/F_a до $0,67 \operatorname{ctg} \alpha$.

Упорные подшипники ($\alpha = 90^\circ$) могут воспринимать только осевые нагрузки. Статическую эквивалентную осевую нагрузку для данного типа подшипника рассчитывают по формуле

$$P_{oa} = F_a. \quad (6)$$

7 ПОДШИПНИКИ РАДИАЛЬНЫЕ И РАДИАЛЬНО-УПОРНЫЕ РОЛИКОВЫЕ

7.1 Базовая статическая радиальная грузоподъемность

Базовую статическую радиальную грузоподъемность для роликовых радиальных и радиально-упорных подшипников рассчитывают по формуле

$$C_{or} = 44 \left(1 - \frac{D_{we} \cos \alpha}{D_{pw}}\right) i Z L_{we} D_{we} \cos \alpha. \quad (7)$$

7.1.1. Комплекты подшипников

7.1.1.1 Базовая статическая радиальная грузоподъемность для двух одинаковых однорядных роликовых подшипников, установленных рядом на одном валу при расположении широкими или узкими торцами друг к другу и образующих общий подшипниковый узел, равна удвоенной номинальной грузоподъемности одного однорядного подшипника.

7.1.1.2 Базовая статическая радиальная грузоподъемность двух и более одинаковых однорядных роликовых подшипников, установленных рядом на одном валу при расположении их по схеме тандем (последовательно), в случае их точного изготовления и равномерного распределения нагрузки, равна номинальной грузоподъемности одного однорядного подшипника, умноженной на число подшипников.

7.2 Статическая эквивалентная радиальная нагрузка

Статическая эквивалентная радиальная нагрузка для радиально-упорных подшипников ($\alpha \neq 0$) равна большему значению из двух значений, рассчитанных по формулам:

$$P_{or} = X_o F_r + Y_o F_a; \quad (8)$$

$$P_{or} = F_r. \quad (9)$$

Значения коэффициентов X_o и Y_o приведены в таблице 3.

Таблица 3 — Значения коэффициентов X_o и Y_o для радиально-упорных роликовых подшипников ($\alpha \neq 0^\circ$)

| Тип подшипника | X_o | Y_o |
|----------------|-------|----------------------------------|
| Однорядные | 0,5 | $0,22 \operatorname{ctg} \alpha$ |
| Двухрядные | 1,0 | $0,44 \operatorname{ctg} \alpha$ |

Статическую эквивалентную радиальную нагрузку для роликовых радиальных подшипников ($\alpha = 0^\circ$), которые воспринимают только радиальную нагрузку, рассчитывают по формуле

$$P_{or} = F_r. \quad (10)$$

П р и м е ч а н и е — Способность роликовых радиальных подшипников ($\alpha = 0^\circ$) воспринимать осевые нагрузки в значительной степени зависит от конструктивного исполнения подшипника. Поэтому потребитель должен проконсультироваться у изготовителя и получить соответствующие рекомендации относительно оценки эквивалентной нагрузки в тех случаях, где радиальные подшипники ($\alpha = 0^\circ$) подвергаются осевой нагрузке.

7.2.1 Комплекты подшипников

7.2.1.1 При определении статической эквивалентной радиальной нагрузки для двух одинаковых однорядных роликовых радиально-упорных подшипников, установленных рядом на одном валу при расположении широкими или узкими торцами друг к другу и образующих общий подшипниковый узел, используют значения коэффициентов X_0 и Y_0 для двухрядных подшипников, а значения F_r и F_a принимают в качестве общей нагрузки, действующей на весь комплект.

7.2.1.2 При определении статической эквивалентной радиальной нагрузки для двух или более одинаковых однорядных роликовых радиально-упорных подшипников, установленных рядом на одном валу по схеме “тандем”, используют значения коэффициентов X_0 и Y_0 для однорядных подшипников, а значения F_r и F_a принимают в качестве общей нагрузки, действующей на весь комплект.

8 ПОДШИПНИКИ УПОРНЫЕ И УПОРНО-РАДИАЛЬНЫЕ РОЛИКОВЫЕ

8.1 Базовую статическую осевую грузоподъемность одинарных и двойных роликовых упорных и упорно-радиальных подшипников рассчитывают по формуле

$$C_{\text{oa}} = 220 \left(1 - \frac{D_{\text{we}} \cos \alpha}{D_{\text{pw}}}\right) Z L_{\text{we}} D_{\text{we}} \sin \alpha, \quad (11)$$

где Z — число роликов, воспринимающих нагрузку в одном направлении.

В тех случаях, когда ролики имеют различную длину, ZL_{we} определяют как сумму длин (2.7) всех роликов, воспринимающих нагрузку в одном направлении.

8.1.1 Комплекты подшипников

Базовая статическая осевая грузоподъемность для двух и более одинаковых одинарных роликовых упорных подшипников, установленных рядом на одном валу при расположении их по схеме “тандем” при условии их точного изготовления и равномерного распределения нагрузки, равна номинальной грузоподъемности одного одинарного подшипника, умноженной на число подшипников.

8.2 Статическая эквивалентная осевая нагрузка

Статическую эквивалентную осевую нагрузку для роликовых упорно-радиальных подшипников ($\alpha \neq 90^\circ$) рассчитывают по формуле

$$P_{\text{oa}} = 2,3 F_r \operatorname{tg} \alpha + F_a. \quad (12)$$

Формула (12) действительна для всех соотношений радиальной и осевой нагрузок в случае двойных подшипников.

Для одинарных подшипников формула действительна при соотношении $F_r/F_a \leq 0,44 \operatorname{ctg} \alpha$ и дает вполне приемлемые значения P_{oa} при F_r/F_a до $0,67 \operatorname{ctg} \alpha$ включительно.

Роликовые упорные подшипники ($\alpha = 90^\circ$) могут воспринимать только осевые нагрузки. Статическую эквивалентную осевую нагрузку для данного типа подшипника рассчитывают по формуле

$$P_{\text{oa}} = F_a. \quad (13)$$

8.2.1 Комплекты подшипников

При расчете статической эквивалентной осевой нагрузки для двух или более одинаковых роликовых упорных подшипников, установленных рядом на одном валу по схеме “тандем” (парный монтаж и монтаж нескольких подшипников), значения F_r и F_a принимают в качестве нагрузки, действующей на весь комплект.

ГОСТ 18854—94

ПРИЛОЖЕНИЕ А (обязательное)

ЗНАЧЕНИЯ КОЭФФИЦИЕНТОВ X_o И Y_o ДЛЯ ШАРИКОВЫХ РАДИАЛЬНЫХ И РАДИАЛЬНО-УПОРНЫХ ПОДШИПНИКОВ

| Тип подшипника | X_o | Y_o | X_o | Y_o |
|---|-------|-------|----------------------------|-------|
| для однорядных подшипников | | | для двухрядных подшипников | |
| Радиально-упорные при α , равном 12° | 0,5 | 0,47 | 1,0 | 0,94 |

ПРИЛОЖЕНИЕ Б (обязательное)

ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ ТРЕБОВАНИЯ, ОТРАЖАЮЩИЕ ПОТРЕБНОСТИ ЭКОНОМИКИ СТРАНЫ

1 Расчет по ИСО 76—87 обеспечивает для стандартных подшипников определение наименьших значений базовой статической грузоподъемности.

2 Изготовитель на основе проведения работ по совершенствованию конструкции подшипников, применяемых материалов и технологии производства после соответствующих испытаний может устанавливать и гарантировать значения базовой статической грузоподъемности, превышающие значения, полученные по расчету, приведенному в настоящем стандарте.

3 При наличии в стандарте на соответствующий тип и размер подшипника значения статической грузоподъемности, превышающего значение, полученное расчетом по настоящему стандарту, изготовитель должен гарантировать указанное в стандарте более высокое значение.

УДК 621.822.6:006.354

МКС 21.100.20

Г02

ОКП 46 0000

Ключевые слова: подшипники качения, статическая грузоподъемность, методы расчета

Редактор *Р.Г. Говердовская*
Технический редактор *В.Н. Прусакова*
Корректор *Т.И. Кононенко*
Компьютерная верстка *И.А. Налейкиной*

Подписано в печать 18.12.2007. Формат $60 \times 84^{1/8}$. Бумага офсетная. Гарнитура Таймс.
Печать офсетная. Усл. печ.л. 1,40. Уч.-изд.л. 0,97. Тираж 66 экз. Зак. 898.

ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ», 123995 Москва, Гранатный пер., 4.
www.gostinfo.ru info@gostinfo.ru

Набрано во ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ» на ПЭВМ.

Отпечатано в филиале ФГУП «СТАНДАРТИНФОРМ» — тип. «Московский печатник», 105062 Москва, Лялин пер., 6.